



Guide pour l'utilisation de VR Dashboard

1 ère édition
avril 2019

Virtual
Regatta

Serge, Capitaine du 

VR Dashboard est une extension Chrome qui surveille la position du bateau, appelle zezo et permet le transfert automatique de la position de votre bateau sur Virtual Regatta au routeur zezo.

De plus, il :

- Enregistre votre position de bateau et d'autres paramètres de bateau et de course
- Affiche des informations sur vos amis et les bateaux des adversaires
- Enregistre les messages bruts

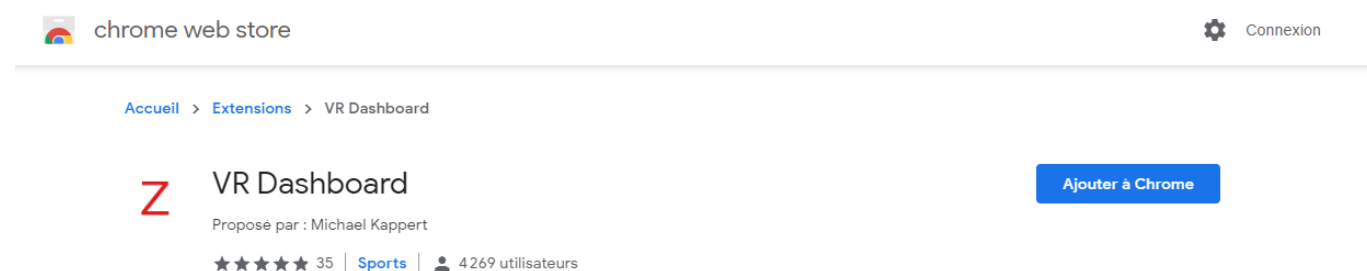
Son installation est relativement simple :

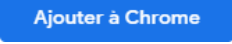
- Soit à partir du Google web store
- Soit d'un fichier Zip pour une version « développeur »

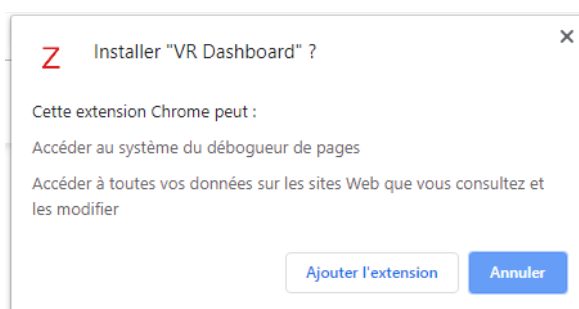
Installation VR Dashboard

1 - Procédure d'installation à partir du Google web store :

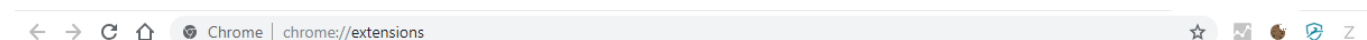
1. Rendez-vous sur [Google web store](#)





2. Cliquez sur , l'extension



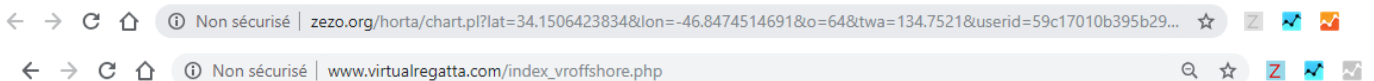
3. puis « Ajouter l'extension »
4. Après une vérification du système, Chrome installe automatiquement VR Dashboard



5. Un petit  apparaît sur la barre dédiée. Il devient rouge  lorsque la page active est sur Virtual Regatta. C'est l'icône de lancement du VR Dashboard

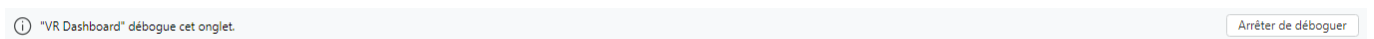
2 - Procédure d'installation dans le navigateur Chrome à partir d'un fichier Zip :

1. [Téléchargez le fichier ZIP \(version 3.4.26\)](#) dans un dossier que vous aurez créé sur votre ordinateur (l'emplacement n'a aucune importance)
2. Allez dans ce dossier, cliquez droit sur le fichier ZIP et choisissez "Extraire tout"
3. Allez dans Chrome
4. Dans le menu  (complètement à droite), choisissez « Plus d'outils », puis « Extensions »
5. Activez le mode développeur (en haut à droite) 
6. De nouvelles icônes apparaissent 
7. Cliquez sur « Chargez l'extension non empaquetée »
8. Dans la fenêtre qui s'ouvre, allez chercher le dossier qui a été créé lors du décompactage du fichier ZIP
9. Validez
10. La nouvelle extension apparaît dans la liste des extensions installées
11. Quittez le mode développeur  (fortement recommandé) et fermez l'onglet « Extensions »
12. Un petit  apparaît dans l'espace dédié aux extensions. Il devient rouge  lorsque la page active est sur Virtual Regatta. C'est l'icône de lancement du VR Dashboard


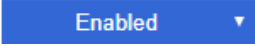


3 - Masquer le bandeau blanc du débogage

Après l'installation de VR Dashboard, un bande d'avertissement de débogage apparaît au dessus de la page VR.

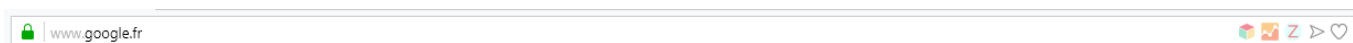


Pour masquer cette bande, exécutez la procédure suivante :

1. Dans le navigateur, entrez cette adresse : <chrome://flags>
2. Recherchez l'option « Silent debugging » (ce devrait être la deuxième de la liste)
3. Passez sa valeur de  à 
4. Fermez l'onglet


4 - Procédure d'installation dans le navigateur Opéra à partir d'un fichier Zip :

1. [Téléchargez le fichier ZIP \(version 3.4.26\)](#) dans un dossier que vous aurez créé sur votre ordinateur (l'emplacement n'a aucune importance)
2. Allez dans ce dossier, cliquez droit sur le fichier ZIP et choisissez "Extraire tout"
3. Allez dans Opéra
4. Dans le menu  (complètement à gauche), choisissez « Extensions », puis « Extensions »
5. Activez le mode développeur (en haut à droite) 
6. De nouvelles icônes apparaissent  
7. Cliquez sur « Chargez l'extension dépaquetée »
8. Dans la fenêtre qui s'ouvre, allez chercher le dossier qui a été créé lors du décompactage du fichier ZIP
9. Validez
10. La nouvelle extension apparaît dans la liste des extensions installées
11. Quittez le mode développeur  (fortement recommandé) et fermez l'onglet « Extensions »
12. Un petit  apparaît dans l'espace dédié aux extensions. Il devient rouge  lorsque la page active est sur Virtual Regatta. C'est l'icône de lancement du VR Dashboard



Lancer VR Dashboard

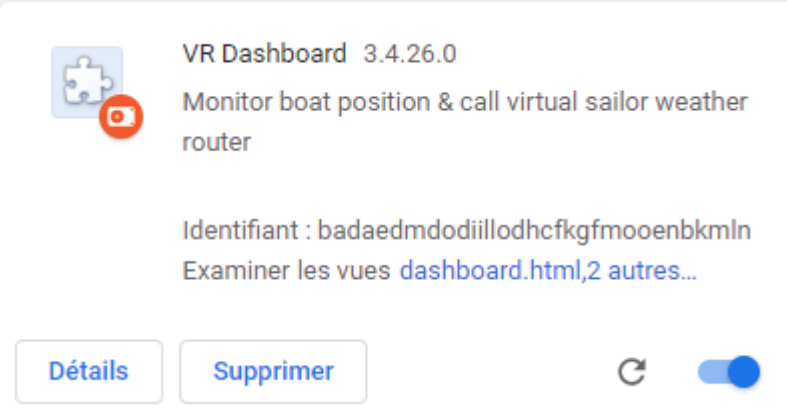
Il est **IMPORTANT** de bien respecter l'ordre pour lancer correctement le Dashboard. En respectant ces procédures, un maximum d'informations en provenance du serveur pourra être récupéré par le Dashboard.

1. Accédez à la page d'accueil du site Virtual Regatta
2. Lancer le Dashboard en cliquant sur l'icône 
3. Accéder ensuite à l'accueil des courses
4. Lancer la course

Pour afficher une route tracée avec des waypoints :


1. Placez le(s) waypoint(s)
2. Fermez le Dashboard
3. Retournez à la page d'accueil de Virtual Regatta
5. Lancez le Dashboard
6. Actualisez l'interface des courses
7. Lancez la course.

En cas de modification des waypoints, toute la procédure doit être faite à nouveau afin d'afficher les modifications.



VR Dashboard 3.4.26.0
Monitor boat position & call virtual sailor weather router

Identifiant : badaedmdodiillodhcfkgfmoenbkmln
Examiner les vues [dashboard.html](#), 2 autres...

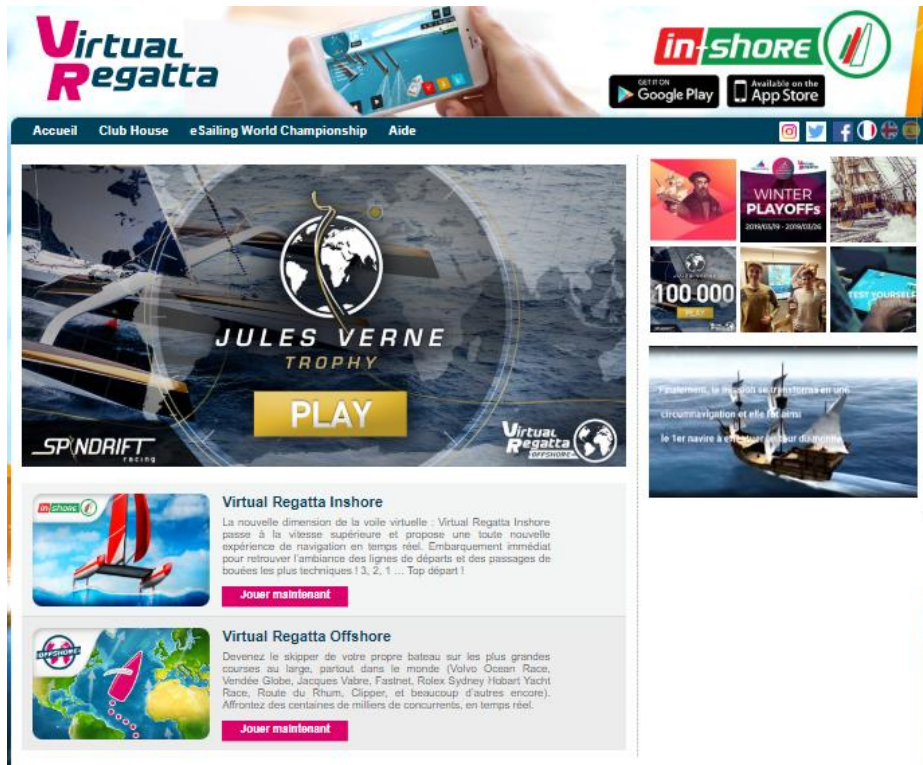
Détails Supprimer 

L'extension VR Dashboard est en cours d'évolution et cette présentation vous donnera un aperçu d'une partie de ses fonctionnalités.

Utilisation de VR Dashboard

Après avoir installé l'extension VR Dashboard, voici comment l'utiliser :

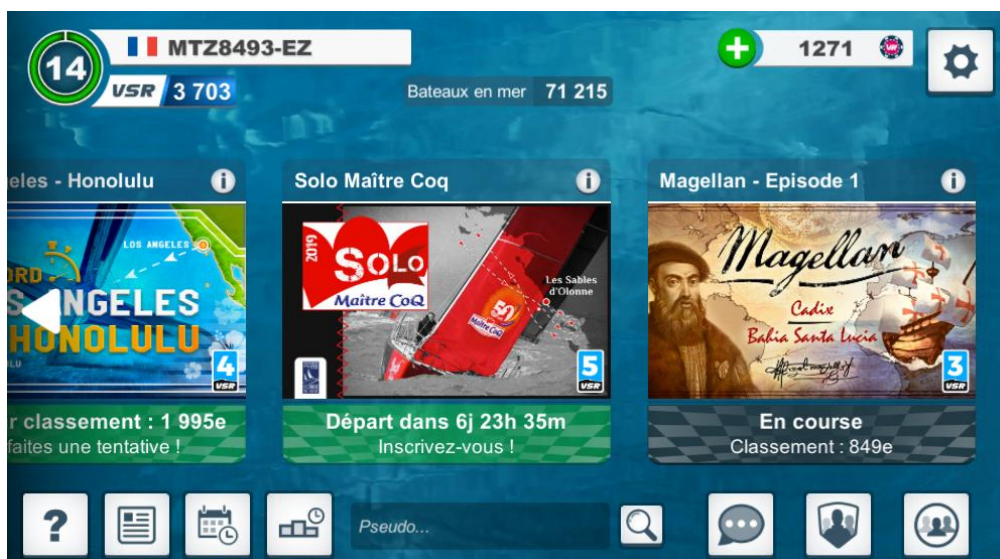
Commençons d'abord par afficher la page d'accueil de Virtual Regatta :



Un clic sur le **Z** va ouvrir VR Dashboard qui est vierge pour le moment



Retournez sur la page d'accueil de VR03 puis sur le panneau d'affichage des courses, sélectionnez votre course :



Le VR Dashboard se remplit et appelle zezo avec les coordonnées du bateau (selon la version, l'équipement à bord de votre bateau est également chargé).

En fonction des versions, il peut y avoir quelques légères différences. Nous allons nous attacher à la Dash Page en version 3.4.26 :

- Si vous n'avez pas masqué la bande de débogage, il ne faut surtout pas la fermer, ni arrêter le débogage



Nous y trouvons 4 zones :

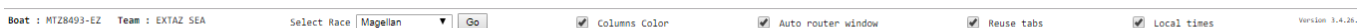
Boat : MTZ8493-EZ Team : EXTAZ SEA Select Race Magellan Go Columns Color Auto router window Reuse tabs Local times Version 3.4.26.8

RT	PL	WI	Race	Rank	DTL	DTF	Position	HDG	TWA	TWS	TMD	Speed	aSail	Options	Cards	Pack	Agnd	Mnvr	Last Command
9	▲	▲	Magellan	511	77.02	1474.2	2°48'54"S 29°35'05"W	209.8	89.3	9.87	120.4	6.11	0	winch foil light heavy reach hull	HL:41 AS:20 WP:36 PR:8	01h26m	No	No	-

RACE LOG FLEET MAP RAW LOG

Time (UTC+2)	Rank	DTL	DTF	Position	HDG	TWA	TWS	TMD	vR (kn)	vC (kn)	vT (kn)	speedF	aSail	Foils	Ad (nm)	At (s)	Sail	Gybe	Tack
26/04 à 17:50:58	512	77.01	1474.2	2°48'54"S 29°35'05"W	209.8	89.3	9.87	120.4	6.11	6.11 (C0)	6.11 (C0)	6.1049	C0 (Man)	0%	0.51	298	-	-	-
26/04 à 17:46:00	512	76.97	1474.7	2°48'28"S 29°34'50"W	209.8	89.4	9.86	120.4	6.09	6.11 (C0)	6.11 (C0)	6.1049	C0 (Man)	0%	0.12	69	-	-	-
26/04 à 17:44:51	513	-	1474.8	2°48'22"S 29°34'47"W	209.8	89.5	9.84	120.2	6.09	6.09 (C0)	6.09 (C0)	6.0849	C0 (Man)	0%	0.49	289	-	-	-

- La zone 1** contient le nom du bateau, la team à laquelle on appartient, la liste des courses connues, 4 cases à cocher dont Columns Color fond des colonnes en couleurs (ou pas) ou l'affichages des horaires en heure locale, et la version

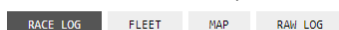


- La zone 2** contient les données du bateau et de la (des) course(s) en cours pour ce bateau

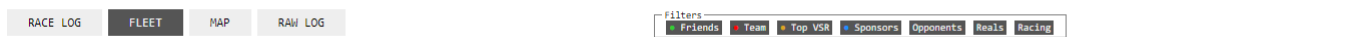
RT	PL	WI	Race	Rank	DTL	DTF	Position	HDG	TWA	TWS	TMD	Speed	aSail	Options	Cards	Pack	Agnd	Mnvr	Last Command
9	▲	▲	Magellan	511	77.03	1473.7	2°49'20"S 29°35'21"W	209.8	88.8	9.84	120.9	6.08	C0 (Man)	winch foil light heavy reach hull	HL:41 AS:20 WP:36 PR:8	01h21m	No	No	-

- La zone 3** permet de choisir le contenu affiché dans la zone 4

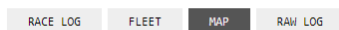
- Race log** : affiche 1 ligne toutes les 5 minutes (300s) affichant la progression du bateau et une ligne à chaque commande effectuée sur VR (changement de cap, de voile, programmation, etc.)



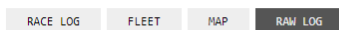
- Fleet** : affiche un tableau de tous les bateaux "connus" avec leurs données instantanées



- Map** : ouvre une carte GMap avec une représentation de la flotte et des repères du parcours



- Raw Log** : affiche un listing des messages transitant entre le navigateur et le serveur



- La zone 4** affiche les données sélectionnées dans la zone 3

RT	Skipper	Update (UTC+2)	Rank	DTF	Position	HDG	HDG	TWA	TWS	Speed	SpeedF	Sail	Foils	Hull	%	DTU	BRG	State
9	911911	17:45:25	-	(1728.87)	1°54'27"N 28°04'00"W	209.83	175.69	141.5	10.98	5.28	4.3717	▲ Spi	?	no	1.0000	-	17.8°	●

Détails des éléments d'une ligne de la zone 2 pour une course suivie par le bateau :

RT	PL	WI	Race	Rank	DTL	DTF	Position	HDG	TWA	TWS	TWD	Speed	aSail	Options	Cards	Pack	Agnd	Mnvr	Last Command
#			Magellan	511	77.03	1473.7	2°49'20"S 29°35'21"W	209.8	88.8	9.84	120.9	6.08	C0 (Man)	winch foil light heavy reach hull	HL:41 AS:20 WP:36 PR:8	01h21m	No	No	-

- **RT** : Appel du routeur avec les éléments (position et voiles) du bateau
- **PL** : Appel des polaires du bateau (<http://toxct.free.fr>) correspondant à la position du bateau par rapport à la force du vent actuel (TWA + TWS) et fournit sa vitesse en fonction des voiles embarquées
- **WI** : Appel de <http://www.windy.com> avec la position du bateau (météo sur 10 jours)
- **Race** : Nom de la course
- **Rank** : Classement du bateau sur la course
- **DTL (Distance To Leader)** : Distance du premier
- **DFT (Distance To Finish)** : Distance de l'arrivée
- **Position** : Position du bateau
- **HDG (Heading)** : Cap du bateau (en gras : cap fixe)
- **TWA (True Wind Angle)** : Angle au vent (rouge : à bâbord, vert : à tribord), (gras : TWA auto)
- **TWS (True Wind Speed)** : Vitesse du vent
- **TWD (True Wind Direction)** : Direction du vent
- **Speed** : Vitesse du bateau en nœuds
- **aSail** : Voile actuelle (fond vert : ok / fond rouge : mauvaise voile) / (Man) : voile manuelle / (temps) : temps restant en voile auto
- **Options** : Options sélectionnées au départ de la course ou : Full (Full Pack) ou All (toutes options à l'unité - uniquement à partir de la version 2.3.2.7)
- **Cards** : Liste des cartes et leur quantité ou Full (carte illimités)
- **Pack** : Temps restant du bidon / Ready si dispo / Solo : Carte dispo à l'achat
- **Agnd** : No Yes échoué...
- **Mnvr** : No ou Temps en manœuvre
- **Last Command** : Heure et commande du dernier ordre envoyé au serveur

Exemple de la **zone 2** avec 3 courses en cours :

RT	PL	WI	Race	Rank	DTL	DTF	Position	HDG	TWA	TWS	TWD	Speed	aSail	Options	Cards	Pack	Agnd	Mnvr	Last Command
#			LA - Honolulu	1995	-	0.0	33°36'29"N 118°18'17"W	274.0	41.1	15.34	68.7	0.00	Jib (Man)	light	HL:40 AS:29 WP:24 PR:11	10h05m	No	No	-
#			Solo Maître Coq	-	-	283.1	46°28'19"N 1°46'08"W	125.0	147.0	16.92	272.0	7.58	Jib (Man)		HL:2 AS:1 WP:1 PR:0	140h22m	No	No	-
#			Magellan	511	77.04	1473.2	2°49'47"S 29°35'36"W	209.8	88.7	9.87	121.1	6.10	C0 (Man)	winch foil light heavy reach hull	HL:41 AS:20 WP:36 PR:8	01h16m	No	No	-

En sélectionnant une course, vous obtenez tous ses informations. Il est ainsi facile de passer d'une course à l'autre.

Zone 4 - RACE LOG :

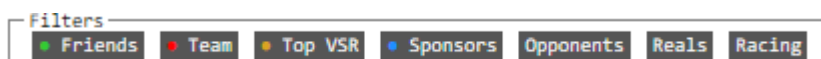
- + une ligne toutes les 300 secondes (en principe)
- + exceptionnellement moins (approche des côtes...)
- + parfois plus, retard du serveur (compilation d'une nouvelle version) ou absence de réseau

RACE LOG																			
FLEET																			
MAP																			
RAW LOG																			
Time (UTC+2)	Rank	DTL	DFT	Position	HDG	TWA	TWS	TWD	vR (kn)	vC (kn)	vT (kn)	speedF	aSail	Foils	Δd (nm)	Δt (s)	Sail	Gybe	Tack
26/04 à 18:10:50	511	77.04	1472.2	2°50'39"S 29°36'06"W	209.8	88.0	9.87	121.7	6.08	6.07 (C0)	6.08 (C0)	6.0649	C0 (Man)	0%	1.01	596	-	-	-
26/04 à 18:00:54	511	77.03	1473.2	2°49'47"S 29°35'36"W	209.8	88.7	9.87	121.1	6.10	6.10 (C0)	6.10 (C0)	6.0949	C0 (Man)	0%	0.50	298	-	-	-
26/04 à 17:55:56	511	77.02	1473.7	2°49'20"S 29°35'21"W	209.8	88.8	9.84	120.9	6.08	6.08 (C0)	6.08 (C0)	6.0749	C0 (Man)	0%	0.50	298	-	-	-
26/04 à 17:50:58	512	77.01	1474.2	2°48'54"S 29°35'05"W	209.8	89.3	9.87	120.4	6.11	6.11 (C0)	6.11 (C0)	6.1049	C0 (Man)	0%	0.51	298	-	-	-
26/04 à 17:46:00	512	76.97	1474.7	2°48'28"S 29°34'50"W	209.8	89.4	9.86	120.4	6.11	6.11 (C0)	6.11 (C0)	6.1049	C0 (Man)	0%	0.12	69	-	-	-
26/04 à 17:44:51	513	-	1474.8	2°48'22"S 29°34'47"W	209.8	89.5	9.84	120.2	6.09	6.09 (C0)	6.09 (C0)	6.0849	C0 (Man)	0%	0.49	289	-	-	-

- **Time** : Heure de l'itération (serveur)
- **Rank** : Classement du bateau sur la course
- **DTL (Distance To Leader)** : Distance du premier
- **DFT (Distance To Finish)** : Distance de l'arrivée
- **Position** : Position du bateau
- **HDG (Heading)** : Cap du bateau (bleu), (en gras PC ⇔ Serveur : cap fixe)
- **TWA (True Wind Angle)** : Angle au vent (rouge : à bâbord, vert : à tribord), (gras : TWA auto)
- **TWS (True Wind Speed)** : Vitesse du vent
- **TWD (True Wind Direction)** : Direction du vent
- **vR** : Vitesse reportée par le serveur
- **vC** : Vitesse calculée (distance / temps)
- **vT** : Vitesse calculée (polaire)
- **SpeedF** : Vitesse de rapprochement de l'arrivée en nœud
- **aSail** : Voile actuelle (fond vert : ok / fond rouge : mauvaise voile) / (Man) : voile manuelle / (temps) : temps restant en voile auto
- **Foils** : Pourcentage d'efficacité
- **Δd** : Distance parcourue dans l'espace temps entre cette mesure et la précédente
- **Δt** : Temps de l'espace temps entre cette mesure et la précédente
- **Sail** : Temps en secondes restant de la pénalité pour changement de voile
- **Gybe** : Temps en secondes restant de la pénalité pour empannage
- **Tack** : Temps en secondes restant de la pénalité pour virement

Zone 4 – FLEET :

- 7 filtres sont disponibles

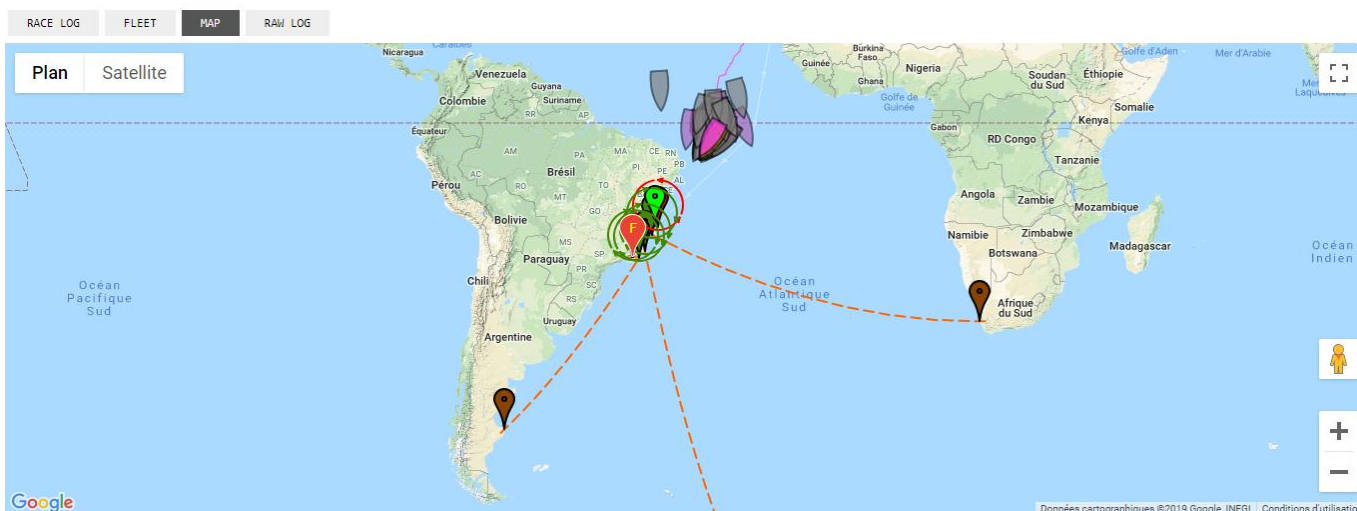


- Friends** : Affiche ou non les bateaux suivis
- Team** : Affiche ou non les bateaux de sa team
- Top VRS** : Affiche ou non les bateaux du top VSR
- Sponsors** : Affiche ou non les bateaux des sponsors (code partenaire)
- Real** : Affiche ou non les bateaux de skippers réels
- Racing** : Affiche ou non les bateaux au port






RT	Skipper	Update (UTC+2)	Rank	DTF	Position	HtG	HDG	TWA	TWS	Speed	SpeedF	Sail	Foils	Hull	%	DTU	BRG	State
*	dada.de.milles	17:45:25	-	(1582.40)	0°57'52"S 28°02'20"W	212.73	189.20	100.6	7.11	4.21	3.8643	▲ C0	?	100%	1.0030	-	39.9°	●
*	DEF99-L4V	17:45:25	-	(1478.78)	2°05'04"S 29°30'16"W	211.42	197.75	100.2	6.99	4.13	4.0138	▲ C0 (Auto)	?	100%	1.0030	-	6.0°	●
*	denyspix	17:45:25	4510	(1547.02)	1°39'45"S 28°02'53"W	213.50	203.00	100.1	8.38	5.06	4.9758	▲ Spi (Auto)	?	?	1.0030	-	53.3°	●
*	Distribil-EZ	17:45:25	-	(1506.44)	1°26'33"S 29°40'46"W	210.39	191.61	109.3	5.68	3.10	2.9354	▲ C0	?	no	1.0000	-	355.8°	●
*	Djonny TTW	17:45:25	-	(1412.57)	2°58'47"S 30°09'23"W	211.24	214.77	90.2	10.18	6.23	6.2187	▲ C0 (Auto)	?	100%	1.0030	-	253.2°	●
*	Domtom974	17:45:25	-	(1406.04)	3°29'46"S 29°32'18"W	213.04	212.00	83.7	11.63	6.16	6.1549	▲ C0 (Auto)	yes	100%	1.0080	-	176.6°	●
*	DORIAN GREY	17:45:25	-	(1582.53)	0°13'08"S 29°15'40"W	209.86	177.00	99.8	5.15	2.89	2.4289	▲ C0 (Auto)	?	no	1.0000	-	7.0°	●
*	doumsau-45-EZ	17:45:25	-	(1515.93)	1°49'33"S 28°44'54"W	212.47	215.32	114.4	7.57	4.28	4.2709	▲ Spi	?	no	1.0000	-	40.3°	●

- + La plupart des colonnes peuvent être triées en cliquant sur le titre
- RT : Appel du routeur avec la position du bateau de cette ligne
- Skipper : Nom du bateau (peut être un bateau réel / la frégate)
- Update (UTC +1) : Heure de la dernière mise à jour
- Rank : Classement (pas toujours significatif)
- DTF : Distance à l'arrivée fournie par VR (entre parenthèses : calculée – orthodromie-)
- Position : Position du bateau
- HtG : Cap de l'arrivée
- HDG : Cap du bateau (en gras et bleu : cap fixe)
- TWA : Angle au vent (rouge : à bâbord, vert : à tribord), (gras : TWA auto)
- TWS : Vitesse du vent
- Speed : Vitesse du bateau en nœuds
- SpeedF : Vitesse de rapprochement vers l'arrivée en nœuds
- Sail : Voile du bateau (Auto : Auto-Sail)
- Factor : Augmentation de la vitesse du bateau (foils, polish)
- Foils : Equipé ou non des foils
- Hull : Pourcentage d'efficacité du polish (no, pas de polish)
- % : Pourcentage d'efficacité des foils et ou polish
- DTU : Distance par rapport votre bateau
- BRG : Cap en direction de votre bateau
- State : En course ou en attente, arrivé, échoué ou mauvais TWA (le passage du curseur sur le point coloré affiche le statut)



Zone 4 - MAP :



Map affiche :

-  La flotte
-  Le départ (repère rouge S) et l'arrivée (repère rouge F)
-  Les bouées, les portes (repères verts clairs et rouges)
-  Les balises invisibles sur l'interface VR (repères verts foncés)
-  Le passage du curseur sur chaque élément affiche des informations et notamment la position GPS

Zone 4 - RACE LOG :

-  Pour recueillir des données PC ↔ Serveur cocher la case Log messages
-  Pour effacer les messages listés cliquez sur

Exemple de messages listés :





```

RACE LOG  FLEET  MAP  RAW LOG
 Log messages 

<< [{"@class": "ScriptMessage", "data": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "LogEventRequest", "eventKey": "LDB_GetLegRank", "race_id": 399, "value": "0", "leg_num": 1, "partition": 0, "requestId": "636894711748670000_37"}
<< [{"@class": "ScriptMessage", "data": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "LogEventRequest", "eventKey": "LDB_GetLegRank", "race_id": 399, "value": "0", "leg_num": 1, "partition": 0, "requestId": "636894714718840000_38"}
<< [{"@class": "LogEventResponse", "requestId": "636894714718840000_38", "scriptData": {"me": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "LogEventRequest", "eventKey": "LDB_GetLegRank", "race_id": 399, "value": "0", "leg_num": 1, "partition": 0, "requestId": "636894717708570000_39"}
<< [{"@class": "LogEventResponse", "requestId": "636894717708570000_39", "scriptData": {"me": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "ScriptMessage", "data": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "LogEventRequest", "eventKey": "LDB_GetLegRank", "race_id": 399, "value": "0", "leg_num": 1, "partition": 0, "requestId": "636894720678580000_40"}
<< [{"@class": "LogEventResponse", "requestId": "636894720678580000_40", "scriptData": {"me": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "ScriptMessage", "data": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 403.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Caravelle", "label": "Caravelle", "polar_id": 13, "assetBundle": "Caravelle", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "LogEventRequest", "eventKey": "LDB_GetLegRank", "race_id": 399, "value": "0", "leg_num": 1, "partition": 0, "requestId": "636894723658870000_41"}
<< [{"@class": "LogEventResponse", "requestId": "636894723658870000_41", "scriptData": {"me": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "ScriptMessage", "data": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "LogEventRequest", "eventKey": "LDB_GetLegRank", "race_id": 399, "value": "0", "leg_num": 1, "partition": 0, "requestId": "636894726648580000_42"}
<< [{"@class": "LogEventResponse", "requestId": "636894726648580000_42", "scriptData": {"me": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "ScriptMessage", "data": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "LogEventRequest", "eventKey": "LDB_GetLegRank", "race_id": 399, "value": "0", "leg_num": 1, "partition": 0, "requestId": "636894729680950000_43"}
<< [{"@class": "LogEventResponse", "requestId": "636894729680950000_43", "scriptData": {"me": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
>> [{"@class": "ScriptMessage", "data": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399, "value": "0", "leg_num": 1, "partition": 0, "requestId": "636894732608590000_44"}
<< [{"@class": "LogEventRequest", "eventKey": "LDB_GetLegRank", "race_id": 399, "value": "0", "leg_num": 1, "partition": 0, "requestId": "636894732608590000_44"}
<< [{"@class": "LogEventResponse", "requestId": "636894732608590000_44", "scriptData": {"me": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1
<< [{"@class": "ScriptMessage", "data": {"_id": {"user_id": "59c17010b395b292e621d53", "race_id": 399.0, "leg_num": 1.0}, "boat": {"name": "Class 40", "label": "Class 40", "polar_id": 3, "assetBundle": "Class40", "stats": {"length": 1

```

Le guide pour l'utilisation de VR Dashboard est le résultat de la collaboration entre :

-  Serge, capitaine du MTZ8493-EZ et du MTZ8493-ERECL-EZ
-  Guy, capitaine du mcmg1 et du mcmg2
-  Romain capitaine du GeGax-EZ
-  Christian, capitaine du cervantes9